

استخدام متعددة المفاتيح الساكنة في بدء المحرك الحثي أحادي الطور

ياسر أحمد محمود

مدرس مساعد / قسم الهندسة الكهربائية / جامعة الموصل

الملخص

يقدم هذا البحث أسلوباً مطوراً لتغيير قيمة المتعددة المطلوبة في المحرك الحثي أحادي الطور، والتي تربط على التوالي مع المفافية المساعدة للمotor. يتم التحكم بالقيمة الفعالة للمتسعة من خلال سلسلة نبضات فتح تسلط على المفاتيح الساكنة المرتبطة على التوازي مع المتعددة. تم التركيز في هذا البحث على طرق الحصول على تغير القيمة ، وتأثير كل Matlab [الفعالة للمتسعة والمقارنة بينها من خلال تمثيل تلك الطرق على الحاسبة باستخدام برمجيات منها على أداء المحرك وذلك لتقدير التذبذب الناتج من العزوم التبضية والحصول على أعظم عزم بدء من خلال استخدام متعددة واحدة فقط مع المفاتيح الساكنة بدلاً من متعددين ومفتاح الطرد المركزي. كما تم بناء نموذج مختبري لأجل مقارنة النتائج ومعرفة صحة نموذج التمثيل.

Starting of the Single Phase Induction Motor using Static Switched Capacitor

Yasser A. Mahmood

Assist. Lecturer / Elect. Eng. / University of Mosul

Abstract

This paper provides a method of changing the effective value of the capacitor for starting a single phase induction motor starting. This capacitor is connected in series with the auxiliary winding. Its effective value can be controlled by static switches in parallel with the capacitor through a series of pulses. The focus was on finding ways of obtaining the best effective capacitor during starting condition through computer simulation software using (Matlab). By using this method, only one capacitor is used for both the starting and running conditions and a similar starting performance can be obtained when compared with the conventional method using two capacitors. The computer simulation results are validated by building a laboratory model and comparison of results.

Key words: single phase induction motor, switched capacitor, variable capacitor, starting conditions.

1- المقدمة.

تعتبر المحركات الحية الأحادية الطور من أكثر المحركات استخداماً في التطبيقات الصناعية والمنزلية. بيد أن هذا النوع من المحركات لا يشتمل باللفيفة الرئيسية فقط ولكن يعمل مع اللفيفة المساعدة ومتعددة مضافة والتي تجعل تلك اللفيفة إما ذات خصائص حية أو سعوية [1] ولكن على الأغلب تكون ذات خصائص سعوية، حيث تربط متعددة على التوالي مع دائرة اللفيفة المساعدة. يضم هذا النوع من المحركات إما بمتعددة بدء أو متعددة تشغيل أو بكليهما. ترتبط متعددة البدء على التوالي مع مفتاح الطرد المركزي حيث تخرج عن العمل عند بلوغ المحرك (75%) من السرعة التزامنية [2,1]، تعمل المتعددة هنا على جعل تيار اللفيفة المساعدة متقدماً على تيار اللفيفة الرئيسية ب(90) درجة تقريباً كما يحصل في المحرك الثنائي الطور المترافق كي يكون عزم البدء هنا أكبر ما يمكن [4,3].

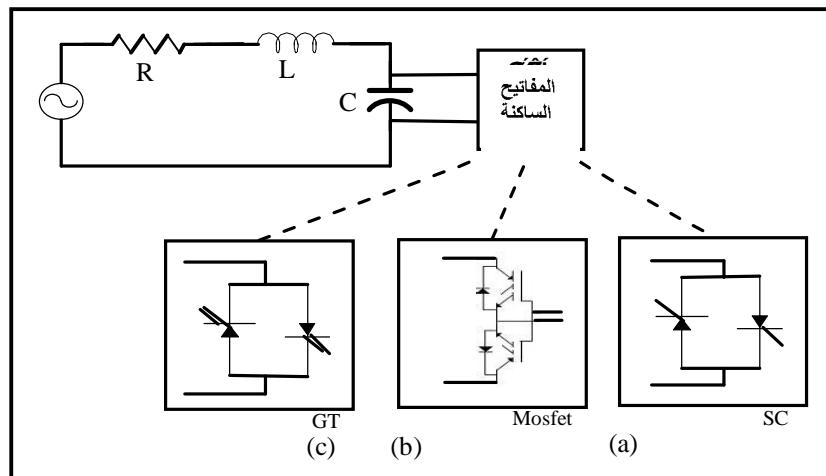
اما في المحركات التي تستخدم متعددة تشغيل فتقى المتعددة مربوطة مع اللفيفة المساعدة طول فترة التشغيل، إن وجود هذه المتعددة يحسن من الكفاءة وعامل القدرة وتقليل العزم النبضي، إذ يمكن أن تضم المتعددة واللفيفة المساعدة متلا للحصول على تشغيل ثقلي الطور متوازن وذلك عند حمل معين مطلوب. وعند ذلك يلغى العزم النبضي الذي يعادل تردد ضعف تردد المصدر وتعمل المتعددة في هذه الحالة كمخزن لطاقة لتعميم النبضات الحاصلة في القدرة الدائمة من الخط أحادي الطور، ونحصل بذلك على محرك يشبه في أداءه المحرك الحثي الثلاثي الطور المتوازن [5,2].

اما النوع الذي يستخدم المتعددين معاً وذلك للحصول على عزم بدء عالي إضافية إلى تشغيل هادئ مع تحسين في الأداء. إن مشكلة هذا النوع من المحركات هو حاجته عند البدء إلى متعددة كبيرة القيمة وعند السرعة المفقرة إلى قيمة صغيرة. وللتغلب على هذه المشكلة تستخدم متعددان مع مفتاح الطرد المركزي. هناك العديد من الدراسات في هذا المجال ولكن تعتقد على استخدام مفتاح ساكن يعمل بالضبط كعمل المفتاح الميكانيكي اي يتم ادخال وخروج المتعددة وليس باختيار القيمة المناسبة من خلال زاوية توصيل [4]، وبعضها ركز فقط على التشغيل الطبيعي فقط [5,3] جاءت هذه الدراسة التي تهدف للوصول إلى الميزات الجديدة في حالة البدء والتشغيل باستخدام متعددة واحدة فقط دون الحاجة إلى مفتاح ميكانيكي بحيث تتغير القيمة الفعالة للمتعددة عند التشغيل المفقر عن البدء باستخدام مفاتيح ساكنة [7,6].

2- القيمة الفعالة للمتعددة.

أُسندت هذا البحث على بناء نموذج حاسوبي باستخدام برمجيات (Matlab \ Power System Blockset v7.6) وهي أحد أشهر الرموز البرمجية (software packages) التي تستخدم لتمثيل وتحليل المنظومات الكهربائية. تم بناء النموذج الحاسوبي للمحرك الحثي أحادي الطور مع متعددة تشغيل متغيرة القيمة من خلال المفاتيح الساكنة المربوطة على التوازي معها. واستخدام ثوابت المحرك المختبرى المبنية مفقراته فى الملحق، حيث تم إجراء الفحوصات اللازمة لحسابات ثوابت المحرك وذلك من خلال فحصي انعدام الحمل وفحص سكون الدوار.

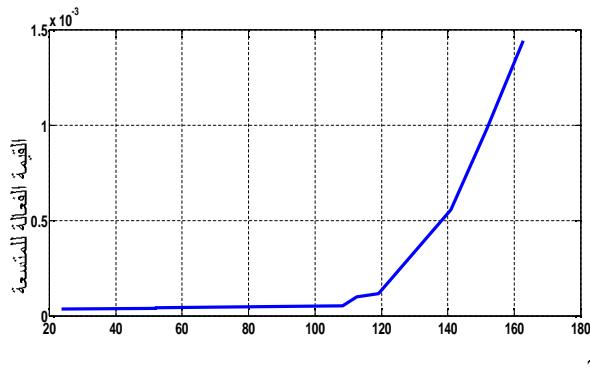
هناك العديد من الأنماط التي استخدمت بها المفاتيح الساكنة على التوازي مع المتعددة وكما مبينة بالشكل (1)[6,5,3]. اذ لكل نمط أسلوبه الخاص بالسيطرة على القيمة الفعالة للمتعددة. في هذا البحث تم استخدام الترانزستورين المتوازيين المتعاكسين مع الثنائيات الشكل (1-b).



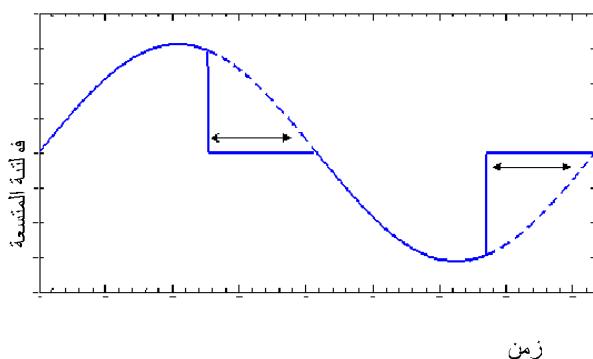
الشكل(1): دائرة RLC مع المفاتيح الساكنة لتغيير السعة.

اما استخدام الثنائيات المتعاكسين (a) Back-to-Back thyristor في تغيير قيمة السعة فيسبب مشكلة ظهور التيار العائلي على المفاتيح عند لحظة العلقة التي عادة ما تكون هناك فولتية على المتعددة، ومن الصعب التحكم بقيمة هذا التيار وذلك لعدم القدرة أو التحكم على الإطفاء. حل هذه المشكلة وجب العمل في نهاية الموجة أي بعد زاوية 90° من موجة فولتية المتعددة حتى يطفأ الثنائيستور عند الزاوية 180° بواسطة الإخماد الطبيعي. حيث يوضح الشكل (2) مخطط الجزء الذي يتم العمل به في موجة فولتية المتعددة بهذه الطريقة ويبين الشكل (3) تغير السعة الفعالة في دائرة (RLC).

إن استخدام وسيلة الحد من تيار المفاتيح باستخدام مقاومة مثلاً على التوالي مع المفاتيح الساكنة تقلل من الكفاءة الكلية للmotor لأنها سوف تعمل على زيادة الخسائر وتقليل الكفاءة بشكل عام كما تزيد من الحجم الكلي للدائرة المقترحة.

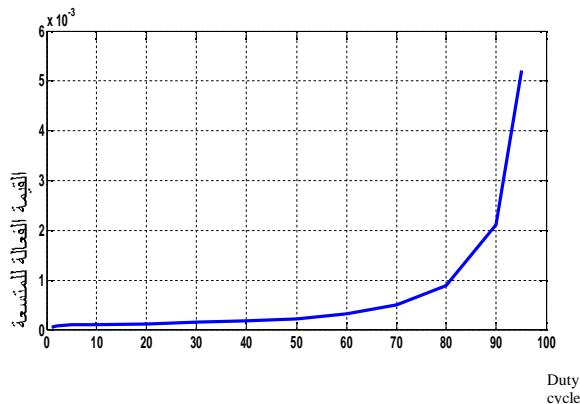


الشكل(3): علاقة المتعددة الفعالة مع تغير زاوية التوصيل باستخدام التيرستورين المتعاكسان.

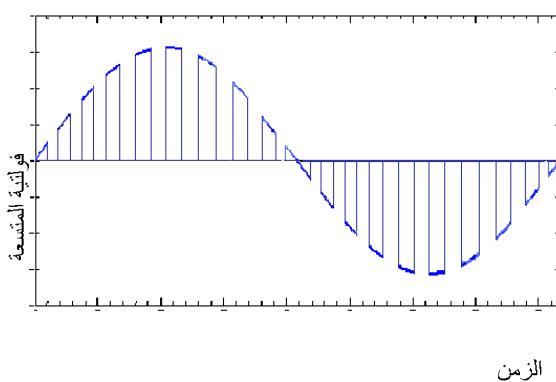


الشكل(2): مخطط يوضح الجزء من الموجة الذي يعمل به التيرستورين المتعاكسان.

اما استخدام الدائرة الثانية وهي باستخدام ترانزستورين متوازفين من نوع (b) MosFet على التوازي مع متعددة المحرك حتى فهناك عدة طرق لعمل تلك الدائرة. تقتضي احدى تلك الطرق بقدر المفاتيح الساكنة بتردد عالٍ يصل الى (1 kHz) وب(duty cycle) متغير من (1% إلى 100%) و تعمل على تغيير القيمة الفعالة للمتعددة بهذا المدى الواسع لتغيير وكما موضح بالشكلين (4,5).



الشكل(5): علاقة تغير قيمة المتعددة الفعالة مع تغير النسبة المئوية للغلق على الزمن الكلي (duty cycle) عند قيمة



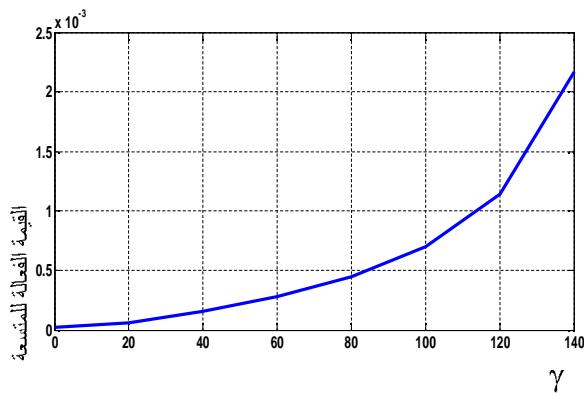
الشكل(4): مخطط يوضح أسلوب عمل الترانزستورين المتوازفين بتردد عالي.

ويتم التحكم بمدى بقاء اشارة القدح والتي تمثل زاوية التوصيل هنا والتي من خلالها يتم الحصول على قيم مختلفة من المتعددة الفعالة. تكمن مشكلة تشغيل اي نوع من المفاتيح الساكنة مع المتعددة وجود فولتية آنية عبر تلك المتعددة والتي سوف تسبب مرور تيار عالي بالمفاتيح إذا ما كانت هذه الفولتية كبيرة القيمة وتصل الى ضعف فولتية المصدر. لذلك من الممكن عمل تلك الدائرة والبدء بالتوسيع فقط عندما تكون الفولتية المسلطة على المتعددة مساوياً لصفر حتى ضمن عدم وجود اي تيار عالٍ يسري عبر المفاتيح الساكنة. تكمن آلية العمل هذه بالمفاتيح الساكنة وإمكانية التحكم بالتشغيل والإطفاء، حيث يمكن استخدام (Back to back GTO) على التوازي مع المتعددة كذلك. والجدير بالذكر هنا ان عمل الأسلوب الآخر وهو باستخدام (GTO) شبيه بعمل الدائرة الثانية باستخدام الترانزستورين المتوازفين [6,5].

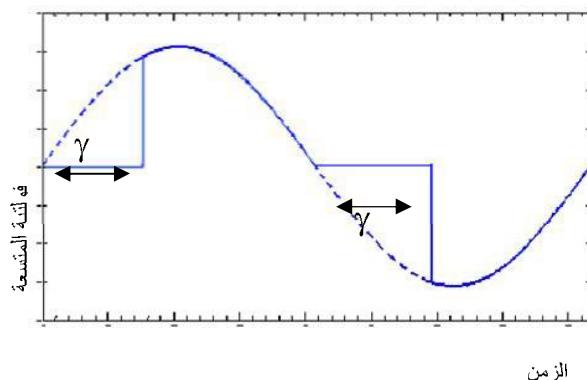
من الممكن اختيار زاوية التوصيل المناسبة التي تعطينا القيمة الفعالة للمتعددة المناسبة وذلك بشرط ان نبدأ بقدر المفاتيح لحظة وصول فولتية المتعددة الى الصفر وكما موضح بالشكل(6). يعتمد الأسلوب هنا في عملية توليد نبضات القدح للمفاتيح الساكنة بصورة رئيسية على موجة فولتية المتعددة حيث كلما تصل هذه الفولتية الى الصفر يبدأ بقدر المفاتيح الساكنة والتي تعمل على ابقاء فولتية المتعددة متساوية لصفر القصر المتمثل بالمفتاح. يتيح هذا الأسلوب كما ذكر الى تجنب تسليط دائرة قصر اثناء وجود آية فولتية آنية على المتعددة.

تعمل المفاتيح هنا بصورة دورية مع كل نصف موجة من دورة التيار، اي يكون تردد نبضات القدح ضعف تردد المصدر، فعندما يكون المفتاحان في وضع المفتاحان في وضع المفتاحان في وضع الإطفاء اي عدم وجود قدح عليهما سوف يمر التيار من المصدر عبر المتعددة الى اللفيفة المساعدة. والوضع الآخر سوف يمر من المصدر عبر المفاتيح الى اللفيفة المساعدة. تستخدم فولتية المتعددة لملاحظة وصولها الى نقطة الصفر من خلال كشف موقع الصفر على اطرافها، وابقائها على الصفر الى ان ترفع الاشارة عن المفاتيح [3].

ان القيمة الفعالة للمتعددة تتغير عندما تكون قيمة الفولتية الأساسية عبر المتعددة لا تعتمد على قيمة التيار المار خلالها. بمعنى، ان القيمة الأساسية للفولتية الآنية عبر المتعددة سوف تكون اقل بكثير عند عمل المفاتيح الساكنة، لذلك تكون القيمة الفعالة للمتعددة اكبر بكثير من القيمة الفعلية. تصل القيمة الفعالة للمتعددة الى ما لا نهاية عندما تكون المفاتيح مغلقة خلال فترة الموجة بصورة كاملة، لاحظ الشكل(7).



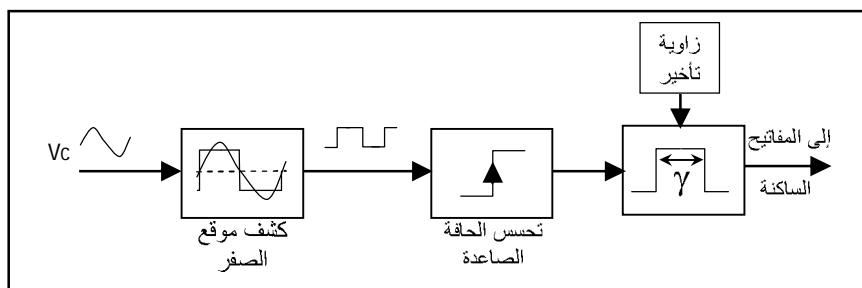
الشكل(7): علاقة تغير القيمة الفعالة للمتسعة مع تغير زاوية التوصيل عند باستخدام أسلوب كشف الصفر



الشكل(6): مخطط يوضح أسلوب عمل مبدأ الكشف عن الصفر باستخدام الترانزistorين المتاليين.

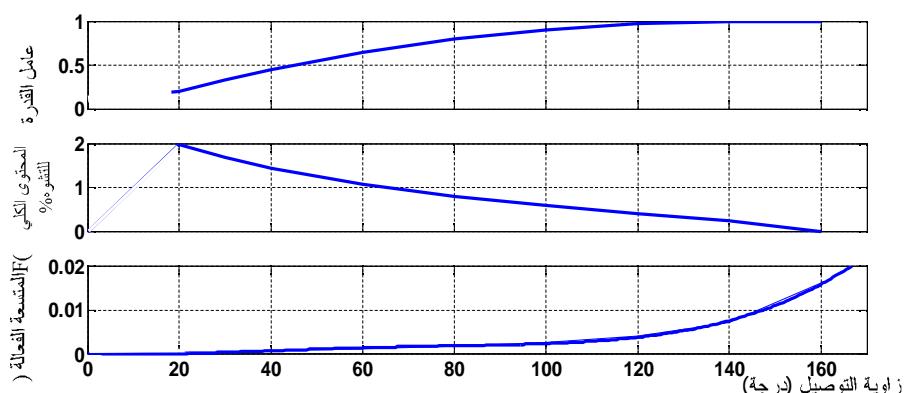
3- وصف لأية التحكم وتطبيقاتها.

يتم تحويل الفولتية إلى موجة مربعة حيث يستفاد من الجزأين الموجب والسلب لفتح زوج المفاتيح الساكنة المستخدمة. يتم التحسس بالحافة الصاعدة ومن ثم إضافة مقدار التأخير المطلوبة وحساب زاوية التوصيل المطلوبة ليتم تسليطها فيما بعد للترانزستور الجزء الموجب، أما التحسس بالحافة النازلة تسلط إلى الترانزستور الآخر، كما موضح بالشكل(8).



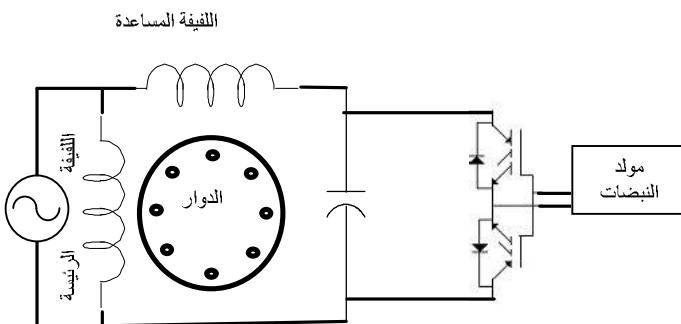
الشكل(8): أسلوب توليد زوايا قドح المفاتيح الساكنة.

تم تطبيق هذا الأسلوب بتغيير السعة على دائرة (RLC circuit) وتم اخذ نتائج القيمة الفعالة للمتسعة وعامل القدرة وكانت كما مبينا بالشكل ولكن بدون شك انه سوف يكون على حساب أمور أخرى أهمها تشوه تيار الدائرة، حيث يزداد التشوه عن تسليط نبضات القدح ومن ثم يقل بزيادة زاوية التوصيل[3]، وكما مبينة بالشكل(9).



الشكل(9): يوضح تغير قيمة المتسعة الفعلة والمحتوى الكلي للتشوه وعامل القدرة مع زاوية

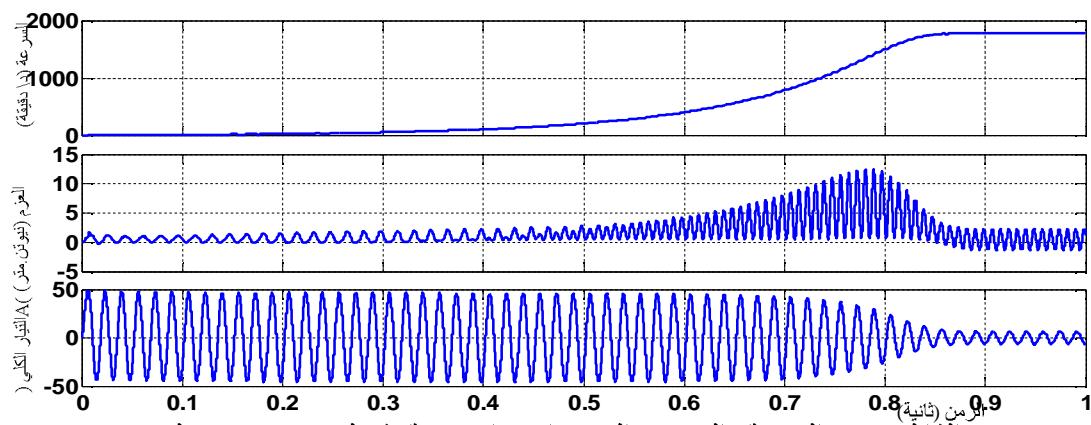
تم تفريذ هذا الأسلوب لنغير السعة مع المحرك الحثي أحادي الطور الشكل(10) باستخدام النموذج الحاسوبي وبقيمة متعددة التشغيل المناسبة للmotor أو أقل ومن ثم يتم التحكم بالقيمة الفعالة وبمدى محصور بين قيمة متعددة التشغيل والى قيمة متعددة البدء. فعند البدء يتم قدر المفاتيح بزاوية قدرها قيمه فعالة متساوية لقيمه متعددة البدء التي يحتاجها المحرك. وعند وصول المحرك الى الاستقرار تغير زاوية التوصيل تدريجياً او قطعاً وصولاً الى الصفر.



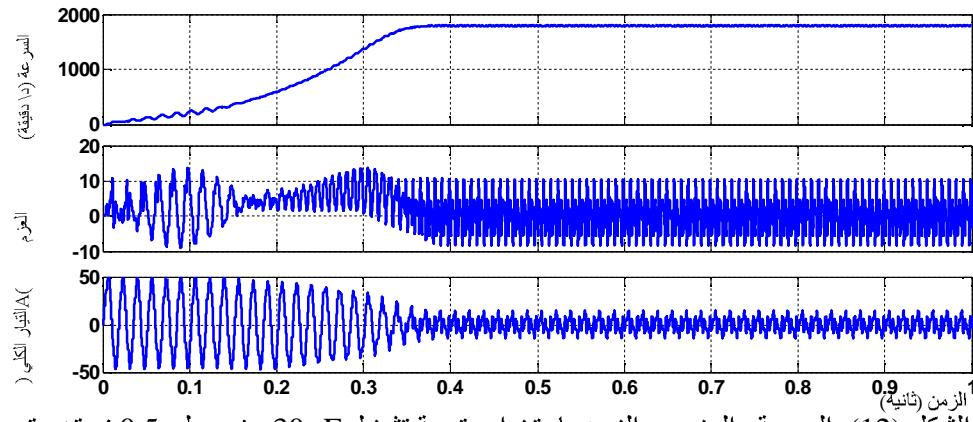
الشكل (10): دائرة المحرك الحثي مع المفاتيح الساكنة.

4- حالة البدء.

تقديم فكرة المتعددة المتغيرة حلاً لمشكلة البدء التي تتطلب قيمة أكبر للمتعددة من حالة التشغيل الطبيعي، واللحصول على هذه القيمة لمتعددة البدء في الأسلوب الجديد ما علينا إلا تسلیط نبضات قدر بزاوية توصيل معينة. تم تشغيل المحرك بمتسعة واحدة فقط أكبر بقليل من متعددة التشغيل الطبيعية وملاحظة ظروف البدء من فترة الوصول إلى الحالة المستقرة للسرعة والعزم مع الزمن. ثم تشغيل المحرك بنمط الفيضة الفعالة لمتعددة المفاتيح الساكنة ومقارنتها كما مبينة بالشكلين (11,12). حيث تم استخدام متعددة بقيمة متعددة التشغيل للمotor وهي $30\mu F$ وعند الالحمل. نلاحظ هنا أن البدء باستخدام متعددة التشغيل فقط نصل إلى الاستقرار وإلى السرعة المقننة بزمن (0.85) ثانية (الشكل (11)، أما البدء باستخدام متعددة المفاتيح الساكنة أي بعد قدر بزاوية توصيل مقدارها (50) درجة فنصل إلى السرعة المقننة بزمن (0.35) ثانية، الشكل (12). والملاحظ كذلك عدم ارتفاع التيار في الحالة الثانية عن الحالة الأولى، معنى ذلك أننا حصلنا على حالة بدء جيدة وبدون ارتفاع التيار. أما سبب اختيار الزاوية عند هذه القيمة فيأتي من القيمة الفعالة للمتعددة التي تكون قريبة من قيمة متعددة البدء لهذا المحرك.



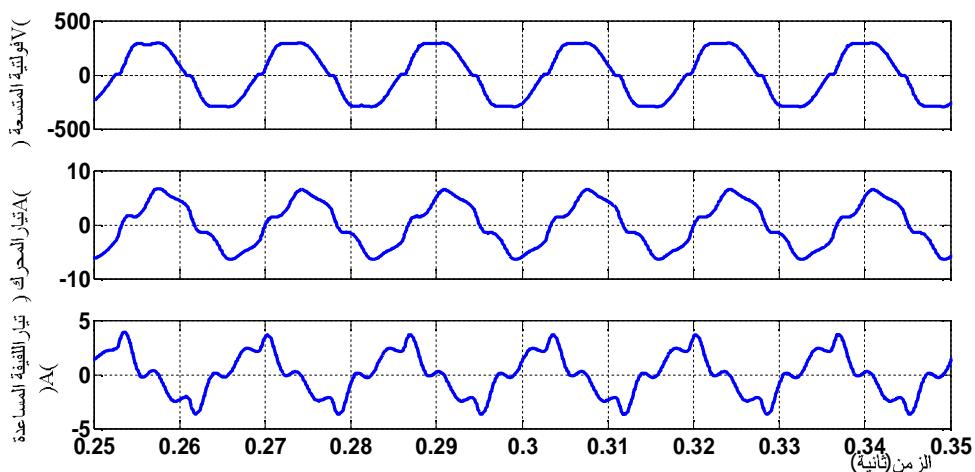
الشكل (11): السرعة والعزم مع الزمن باستخدام متعددة تشغيل $30\mu F$ عند حمل 0.5 نيوتن متر ثابت وبدون استخدام المفتاح الساكنة.



الشكل (12): السرعة والعزم مع الزمن باستخدام متعددة تشغيل $30\mu F$ عند حمل 0.5 نيوتن متر باستخدام المفاتيح الساكنة وبزاوية توصيل 50° .

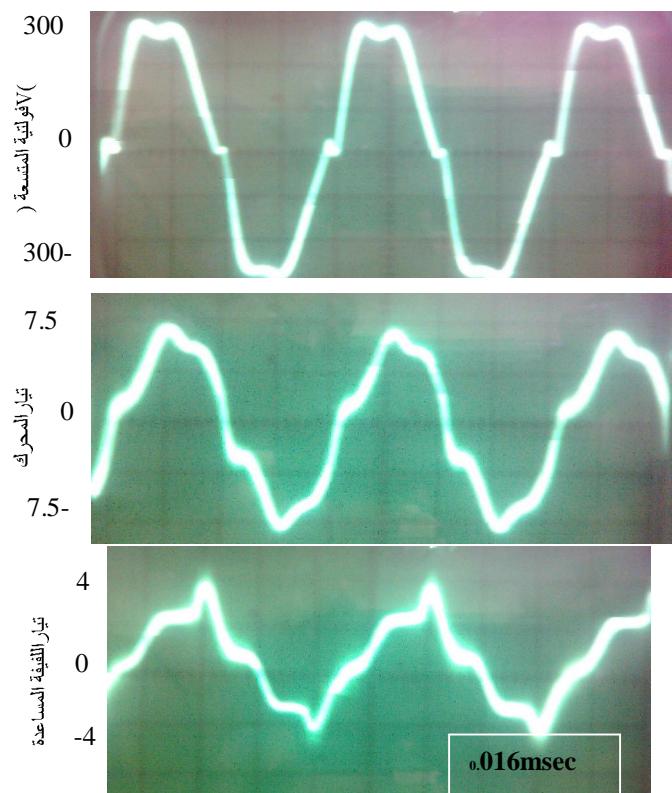
5- فولتية وتيار متعددة المفاتيح الساكنة.

نلاحظ من الشكل(13) تيار الفيفة المساعدة والتيار الكلي وفولتية المتعددة وذلك عند زاوية توصيل مقدارها (15°)، بعد وصول المحرك إلى الحالة المستقرة تمأخذ هذه القيمة لزاوية التوصيل لا على التعين، فقط لمجرد المقارنة مع النتائج العملية ولبيان أشكال فولتية وتيارات المحرك عند قيمة قليلة من زاوية التوصيل. حيث نلاحظ عدة أمور منها ارتفاع القمة العليا لفولتية المتعددة عند اي زيادة في زاوية التوصيل كما نلاحظ التشوه الشديد الحاصل في تيار الفيفة المساعدة بسبب تغير قيمة الممانعة الكلية لدائرة الفيفة المساعدة في الدورة الواحدة من خلال دخول وإخراج قيمة المتعددة مع هذه الدائرة، بيد أن التشوه في التيار الكلي يكون نسبياً أقل من تيار الفيفة المساعدة لأنه يمثل مجموع التيارين المساعدة والرئيسية، حيث يكون تيار الأخيرة قريباً من الموجة الجيبية.



الشكل (13): يوضح موجات فولتية المتعددة والتيار الكلي وتيار الفيفة المساعدة في الحالة المستقرة

كما نلاحظ في الشكل (14) نتائج النموذج المختبرى لموجات فولتية المتعددة وتيار الفيفة المساعدة والتيار الكلى للمحرك عند زاوية توصيل مقدارها (15°) ومدى مطابقتها لأشكال النموذج الحاسوبى التمثيل باستخدام برمجيات Matlab والمبنية في الشكل(13). مما يعطينا فكرة واضحة عن مدى دقة وصحة برنامج التمثيل الذى تم اعتماده.



الشكل(14): النتيجة العملية لشكل (a) فولتية المتعددة (b) تيار المحرك الكلى (c) تيار الفيفة المساعدة وبزاوية توصيل 15°.

6- الاستنتاجات:

يقدم هذا البحث نموذجاً لبادئ حركة (Motor Starter) ساكن للمحرك الثنائي أحدادي الطور مكون من نباتات الكترونيات القدرة (المفاتيح الساكنة)، والتي توضع بدلًا عن متعددة البداء ومتناهٍ للطرد المركزي المرتبطة مع دائرة الفيقيمة المساعدة. تعمل المفاتيح الساكنة بشكل دوري (periodically) ومتزامن (synchronously) دائرة قصر على متعددة تشغيل المحرك. من الممكن تغيير القيمة الفعالة للمتعددة وذلك من خلال تغيير قيمة زاوية التوصيل للمفاتيح الساكنة. ومن خلال ذلك يتم الحصول على حالة بدء جيدة عند قدر المفتاح عدد البداء وباستخدام متعددة واحدة هي متعددة التشغيل. وقد أمكن تقليص زمن البدء بهذه الطريقة من (850) ملي ثانية إلى (350) ملي ثانية دون ارتفاع في تيار البدء.

7- المصادر:

1. T. Wildi. "Electrical Machines, Drives, and Power system" Pearson Prentice Hall, sixth edition, 2006.
2. S. Ghosh " Electrical Machines " Pearson Education, 2005.
3. S. Sunter, M. Ozdemir, and B. Gumus, " Modeling and Simulation of a Single-Phase Induction Motor with Adjustable Switched Capacitor " 9th International conferences on power electronics and motion control –EPE- PEMC 2000.
4. R. Rabinovici and Z. Keller " New Electronic Starter for Single Phase Induction Motors " IEEE Transaction on Magnetics, vol 32, No 5, Sept 1996.
5. E. Muljadi, Y. Zhao, T. Liu and T. Lipo " Adjustable ac Capacitor for a Single-Phase Induction Motor " IEEE Transaction on industry application, vol 29, No 3, May 1993.
6. T. Lettenmaier, D. Novotny and T. Lipo " Single-Phase Induction Motor with an Electronically Controlled Capacitor " IEEE Transaction on industry application, vol 27, No 1, Jan/Feb 1991.

8- الملحق:

Single phase induction motor:-

$$\begin{aligned}r_{1m} &= 0.78 \Omega, & L_{1m} &= 0.0032H, \\& 20\mu F \\r_2' &= 1.6\Omega, & L_2' &= 0.00318H, \\r_{1a} &= 3.52\Omega, & L_{1a} &= 0.0087H, \\a &= 1.66,\end{aligned}$$

RLC circuit:-

$$R = 5\Omega, L = 0.6H, C =$$

تم اجراء البحث في كلية الهندسة - جامعة الموصل